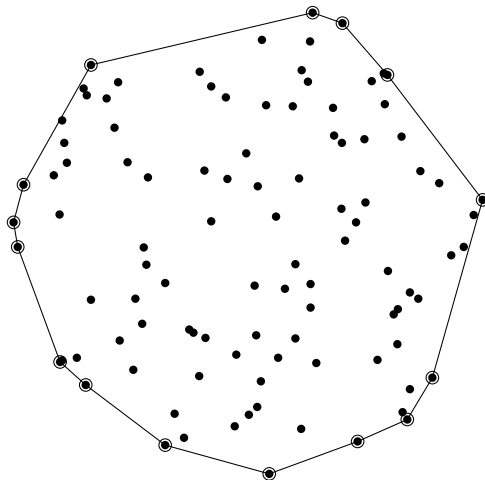


Robustesse des algorithmes géométriques : prédicats, filtrage et perturbation

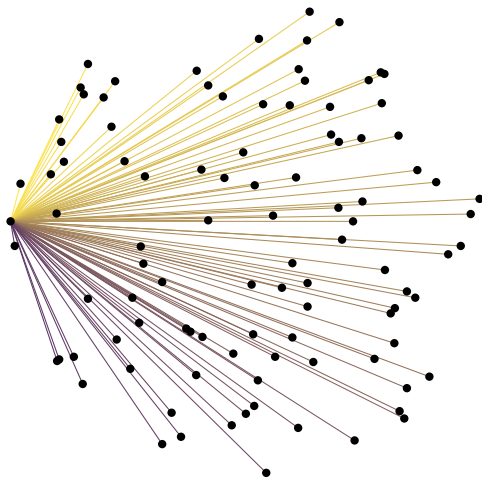
Vincent Nivoliers

29 avril 2022

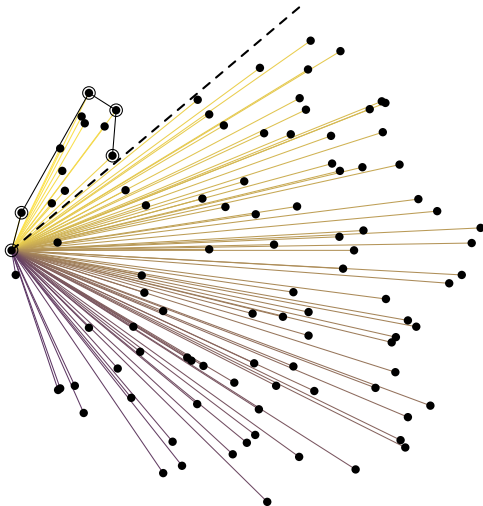
Enveloppe convexe



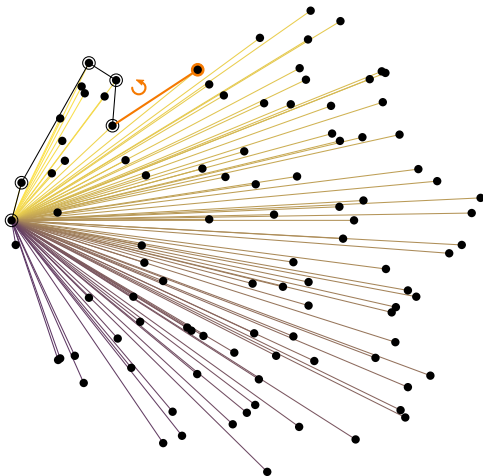
1 – trier par angle



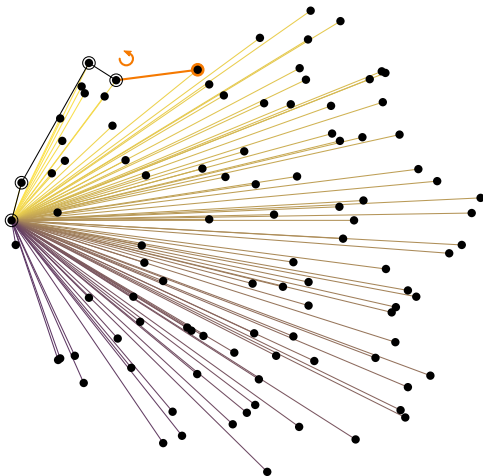
2 – balayage



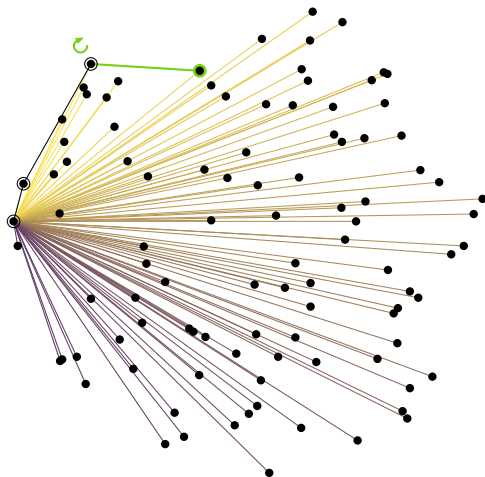
2 – balayage



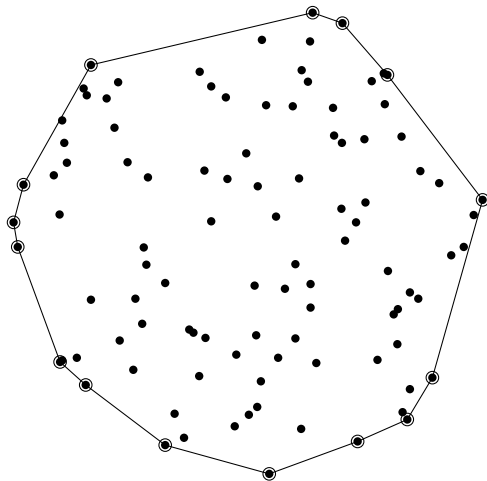
2 – balayage



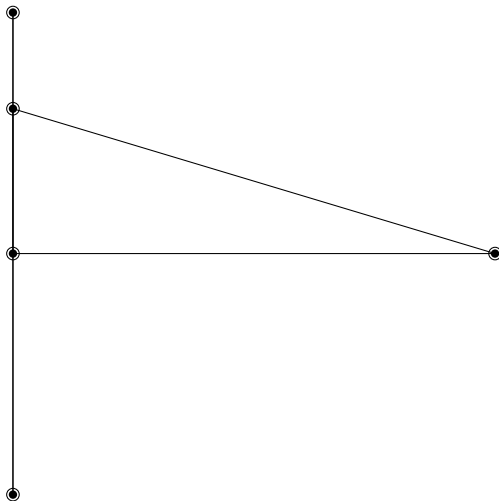
2 – balayage



2 – balayage



Robustesse : alignements de points



Algorithme

Algorithme

déterminer le point le plus à gauche

trier les points par angle

enveloppe \leftarrow une nouvelle pile

ajouter les deux premiers points à enveloppe

pour chaque *autre point* p **dans l'ordre faire**

$p_0 \leftarrow$ dernier point de l'enveloppe

$p_1 \leftarrow$ avant dernier point de l'enveloppe

tant que (p_0p) *tourne à gauche par rapport à* (p_1p) **faire**

retirer le sommet de l'enveloppe

$p_0 \leftarrow$ dernier point de l'enveloppe

$p_1 \leftarrow$ avant dernier point de l'enveloppe

ajouter p à l'enveloppe

retourner l'enveloppe

Algorithme

Algorithme

déterminer le point le plus à gauche

trier les points par angle

enveloppe \leftarrow une nouvelle pile

ajouter les deux premiers points à enveloppe

pour chaque autre point p dans l'ordre faire

$p_0 \leftarrow$ dernier point de l'enveloppe

$p_1 \leftarrow$ avant dernier point de l'enveloppe

tant que (p_0p) tourne à gauche par rapport à (p_1p) faire

retirer le sommet de l'enveloppe

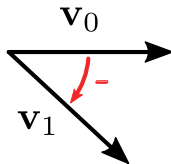
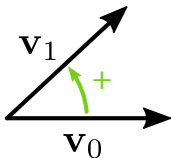
$p_0 \leftarrow$ dernier point de l'enveloppe

$p_1 \leftarrow$ avant dernier point de l'enveloppe

ajouter p à l'enveloppe

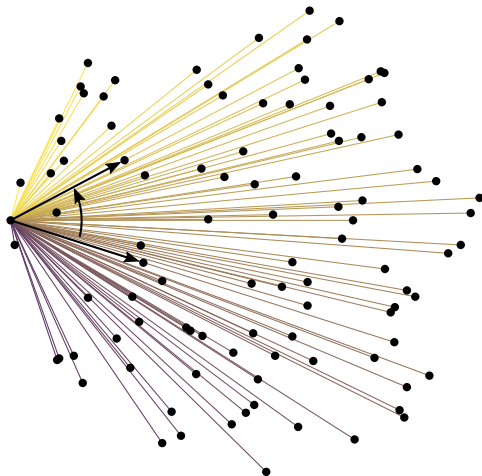
retourner l'enveloppe

Prédicat : orientation

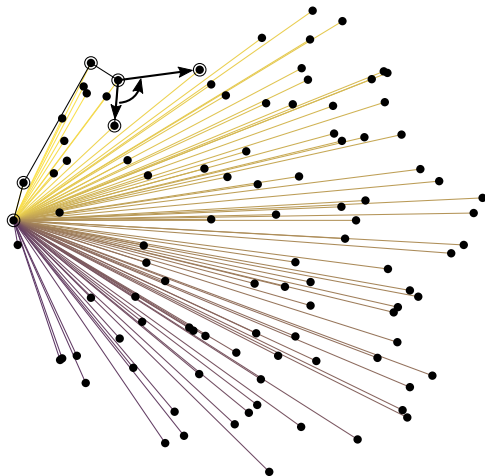


$\det \begin{pmatrix} x_0 & x_1 \\ y_0 & y_1 \end{pmatrix}$: sinus de l'angle si vecteurs normalisés.
 positif, négatif ou nul

Utilisation pour l'enveloppe convexe



Utilisation pour l'enveloppe convexe



Perturbation

$$\det \begin{pmatrix} x_0 + \varepsilon_{0,0} & x_1 + \varepsilon_{1,0} \\ y_0 + \varepsilon_{0,1} & y_1 + \varepsilon_{1,1} \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} x_0 & x_1 \\ y_0 & y_1 \end{pmatrix} \\ + \varepsilon_{0,0}y_1 + \varepsilon_{1,1}x_0 - \varepsilon_{0,1}x_1 - \varepsilon_{1,0}y_0 \\ + \varepsilon_{0,0}\varepsilon_{1,1} - \varepsilon_{0,1}\varepsilon_{1,0}$$

1. systématiquement plus de zéro ?
2. facilité d'évaluation ?

Rester dans le pétrin

Posons que $\forall(i, j), \varepsilon_{i,j} = \varepsilon > 0$

$$\varepsilon y_1 + \varepsilon x_0 - \varepsilon x_1 - \varepsilon y_0 + \varepsilon\varepsilon - \varepsilon\varepsilon$$

Si $(x_0, y_0) = (0, 1)$ et $(x_1, y_1) = (0, 2)$

$$2\varepsilon - \varepsilon + \varepsilon\varepsilon - \varepsilon\varepsilon = \varepsilon \quad \Rightarrow \text{positif!}$$

Rester dans le pétrin

Posons que $\forall(i, j), \varepsilon_{i,j} = \varepsilon > 0$

$$\varepsilon y_1 + \varepsilon x_0 - \varepsilon x_1 - \varepsilon y_0 + \varepsilon\varepsilon - \varepsilon\varepsilon$$

Si $(x_0, y_0) = (0, 1)$ et $(x_1, y_1) = (0, 2)$

$$2\varepsilon - \varepsilon + \varepsilon\varepsilon - \varepsilon\varepsilon = \varepsilon \Rightarrow \text{positif!}$$

Si $(x_0, y_0) = (1, 1)$ et $(x_1, y_1) = (2, 2)$

$$2\varepsilon + \varepsilon - 2\varepsilon - \varepsilon + \varepsilon\varepsilon - \varepsilon\varepsilon = 0 \Rightarrow \text{arf.}$$

Sortir du pétrin

Avec la perturbation $\begin{pmatrix} \varepsilon^1 & \varepsilon^2 \\ \varepsilon^2 & \varepsilon^2 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} & \varepsilon^1 y_1 + \varepsilon^2 x_0 - \varepsilon^2 x_1 - \varepsilon^2 y_0 + \varepsilon^1 \varepsilon^2 - \varepsilon^2 \varepsilon^2 \\ & = \varepsilon y_1 + \varepsilon^2 (x_0 - x_1 - y_0) + \varepsilon^3 - \varepsilon^4 \end{aligned}$$

Sortir du pétrin

Avec la perturbation $\begin{pmatrix} \varepsilon^1 & \varepsilon^2 \\ \varepsilon^2 & \varepsilon^2 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} & \varepsilon^1 y_1 + \varepsilon^2 x_0 - \varepsilon^2 x_1 - \varepsilon^2 y_0 + \varepsilon^1 \varepsilon^2 - \varepsilon^2 \varepsilon^2 \\ & = \varepsilon y_1 + \varepsilon^2 (x_0 - x_1 - y_0) + \varepsilon^3 - \varepsilon^4 \end{aligned}$$

- si y_1 est non nul, renvoyer son signe ;

Sortir du pétrin

Avec la perturbation $\begin{pmatrix} \varepsilon^1 & \varepsilon^2 \\ \varepsilon^2 & \varepsilon^2 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} & \varepsilon^1 y_1 + \varepsilon^2 x_0 - \varepsilon^2 x_1 - \varepsilon^2 y_0 + \varepsilon^1 \varepsilon^2 - \varepsilon^2 \varepsilon^2 \\ & = \varepsilon y_1 + \varepsilon^2 (x_0 - x_1 - y_0) + \varepsilon^3 - \varepsilon^4 \end{aligned}$$

- si y_1 est non nul, renvoyer son signe ;
- si $x_0 - x_1 - y_0$ est non nul, renvoyer son signe ;

Sortir du pétrin

Avec la perturbation $\begin{pmatrix} \varepsilon^1 & \varepsilon^2 \\ \varepsilon^2 & \varepsilon^2 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} & \varepsilon^1 y_1 + \varepsilon^2 x_0 - \varepsilon^2 x_1 - \varepsilon^2 y_0 + \varepsilon^1 \varepsilon^2 - \varepsilon^2 \varepsilon^2 \\ & = \varepsilon y_1 + \varepsilon^2 (x_0 - x_1 - y_0) + \varepsilon^3 - \varepsilon^4 \end{aligned}$$

- si y_1 est non nul, renvoyer son signe ;
- si $x_0 - x_1 - y_0$ est non nul, renvoyer son signe ;
- sinon renvoyer positif.

Calcul exact

Il peut arriver que le déterminant ne soit pas nul
mais que l'arrondi en virgule flottante le soit.

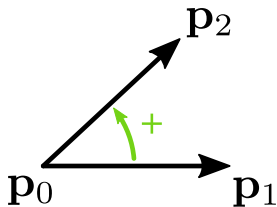
Calcul exact

Il peut arriver que le déterminant ne soit pas nul
mais que l'arrondi en virgule flottante le soit.

Calculer en précision exacte :

- entiers sans limite de taille ;
- nombre rationnels ;
- opérations dont le résultat est rationnel (pas de racine carrée!) ;
- le prédicat ne doit prendre en entrée que des nombres initiaux.

Généralisation de l'orientation



examiner le signe de : $\det \begin{pmatrix} x_0 & y_0 & 1 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{pmatrix}$

Simulation de simplicité (Edelsbrunner & Mücke 90)

Utiliser des ε avec une puissance exponentielle en i et j :

$$\varepsilon_{i,j} = \varepsilon^{2^{i*d}-j}$$

Principe :

- $\sum_{k=0}^n 2^k = 2^{n+1} - 1$
- $\prod_{k=0}^n \varepsilon^{2^k} = \varepsilon^{\sum_{k=0}^n 2^k} = \varepsilon^{2^{n+1}-1} \gg \varepsilon^{2^{n+1}}$

Extraire les termes

$$\begin{pmatrix} p_{0,0} + \varepsilon_{0,0} & p_{0,1} + \varepsilon_{0,1} & \cdots & p_{0,d} + \varepsilon_{0,d-1} & 1 \\ p_{1,0} + \varepsilon_{1,0} & p_{1,1} + \varepsilon_{1,1} & \cdots & p_{1,d} + \varepsilon_{1,d-1} & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \\ p_{d,0} + \varepsilon_{d,0} & p_{d,1} + \varepsilon_{d,1} & \cdots & p_{d,d-1} + \varepsilon_{d,d-1} & 1 \end{pmatrix}$$

- pour chaque point aligner la perturbation voulue sur la diagonale ;
- développement par les cofacteurs.