### Automates finis clôtures

#### Théorème.

 $L_1$  et  $L_2$  reconnaissables :

- $V_t^{\star}$   $L_1$  ? reconnaissable si déterministe  $(V_t, Q, q_0, Q F, T)$
- $L_1 \cap L_2$  ? reconnaissable

$$(V_t, Q_1 \times Q_2, (q_0^1, q_0^2), F_1 \times F_2, T)$$
  $(p, q) \xrightarrow{a} (p', q') \operatorname{ssi} p \xrightarrow{a} p' \operatorname{et} q \xrightarrow{a} q'$ 

- $L_1 \cup L_2$  ?
- $L_1 \circ L_2$  ?

X. URBAIN LIFLC 2024 UCBL1 UN JEU DE SLIDES N'EST PAS UN POLY DE RÉFÉRENCE

## Automates finis clôtures

Automate fini non déterministe avec transitions vides :  $(V_t, Q, q_0, F, T)$  où

- V<sub>t</sub> vocabulaire fini
- Q ensemble fini d'état
- $q_0 \in Q$  état initial
- $F \subseteq Q$  ensemble d'états finals (ou acceptants)
- T fonction de transition, application  $Q \times (V_t \cup \{\varepsilon\}) \to \mathcal{P}(Q)$

Lecture de w en n étapes,  $n \ge |w|$ 

X. URBAIN LIFLC 2024 UCBL1 UN JEU DE SLIDES N'EST PAS UN POLY DE RÉFÉRENCE

#### 42

## Automates finis clôtures

# $\varepsilon$ -clôture : $\mathcal{E}(q) = \{ p \in Q \mid q \xrightarrow{\varepsilon \star} p \}$

#### Théorème.

Pour 
$$A = (V_t, Q, q_0, F, T)$$
 avec  $\varepsilon$  transitions, soit  $A_{\varepsilon} = (V_t, Q, q_0, E(F), E(T))$  où 
$$E(T)(q, \alpha) = \bigcup_{p \in \mathcal{E}(q)} T(p, \alpha) \text{ pour chaque } q \in Q, \alpha \in V_t$$
 
$$E(F) = \{q \in Q \mid \mathcal{E}(q) \cap F \neq \varnothing\}$$

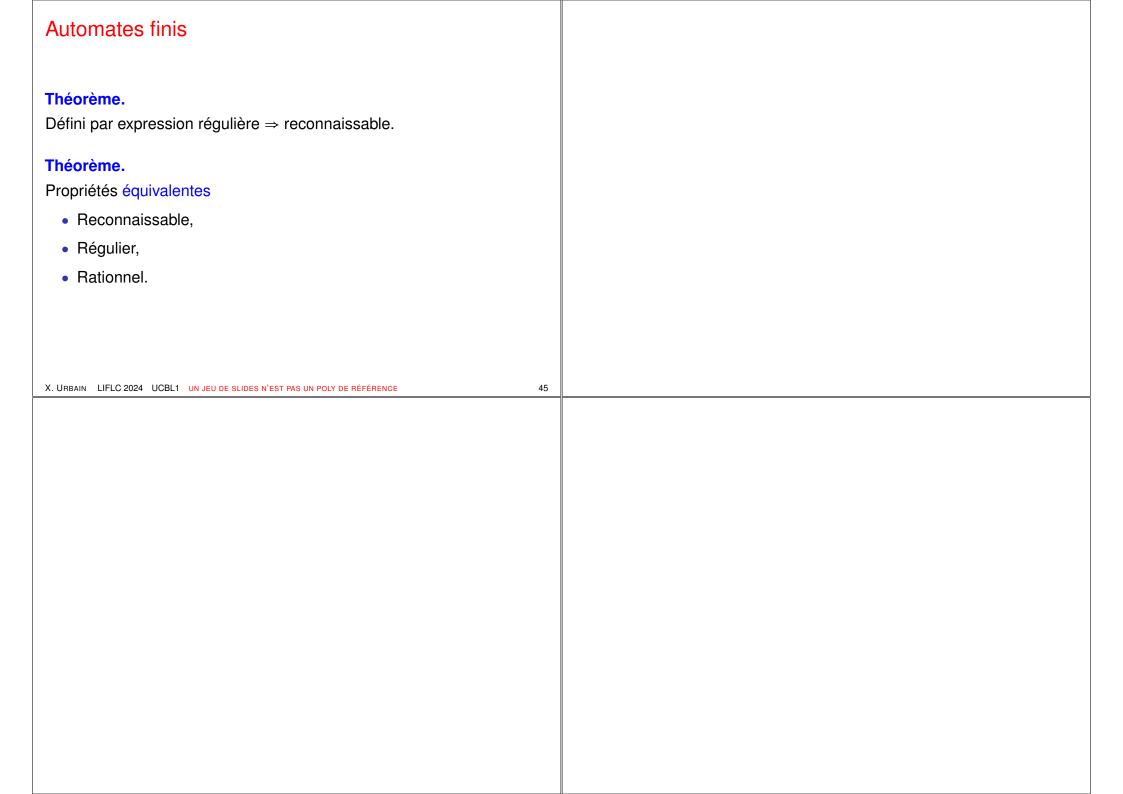
 $A_{\varepsilon}$  sans  $\varepsilon$  et  $\mathcal{L}(A_{\varepsilon}) = \mathcal{L}(A)$ 

## Automates finis clôtures

#### Théorème.

 $L_1$  et  $L_2$  reconnaissables :

- $V_t^{\star}$   $L_1$  reconnaissable
- $L_1 \cap L_2$  reconnaissable
- $L_1 \cup L_2$  reconnaissable
- $L_1 \circ L_2$  reconnaissable



# Automates finis : pb. de taille?

## Nettoyage

Inaccessible : q tel que  $\not\equiv w \mid q_0 \xrightarrow{w \star} q$ 

Improductif: q tel que  $\not\equiv w \mid q \xrightarrow{w \star} q_f \in F$ 

Élimination des inaccessibles et improductifs sans danger

$$\mathcal{L}(A) = \mathcal{L}(B) \text{ ssi } (\mathcal{L}(A) \cap \overline{\mathcal{L}(B)}) \cup (\overline{\mathcal{L}(A)} \cap \mathcal{L}(B)) = \emptyset$$
 Coûteux  $\Rightarrow$  Automate minimal

X. Urbain LIFLC 2024 UCBL1 UN JEU DE SLIDES N'EST PAS UN POLY DE RÉFÉRENCE

# Automates finis : pb. de taille?

Relation d'équivalence sur états d'automates déterministes complets

$$p \equiv q \text{ ssi } \forall w, (\exists q_f \in F, \ p \xrightarrow{w \star} q_f) \iff (\exists q_f \in F, \ q \xrightarrow{w \star} q_f)$$

p et q indistinguables

$$p \equiv_{k} q \text{ ssi } \forall w \text{ tel que } |w| \leq k, (\exists q_{f} \in F, \ p \xrightarrow{w \star} q_{f}) \iff (\exists q_{f} \in F, \ q \xrightarrow{w \star} q_{f})$$

$$Q \times Q \supseteq \equiv_{0} \supseteq \equiv_{1} \supseteq \equiv_{2} \supseteq \cdots \supseteq \equiv_{k-1} \supseteq \equiv_{k} \qquad \qquad \exists k_{j}, \ \equiv_{k_{j}} \equiv_{k_{j+1}} \exists k_{j} \in \mathbb{R}$$

#### Lemme.

 $Si \equiv_k \equiv_{k+1} alors \equiv \equiv_k$ 

**Preuve.**  $q \equiv_{k+1} q' : \forall w, |w| \leq k+1, (q \xrightarrow{w} q_f) \Leftrightarrow (q' \xrightarrow{w} q'_f) \equiv_{k+1} \equiv_{k+2}$ ?  $|\alpha w| = k+2, q \xrightarrow{\alpha} q_1 \text{ et } q' \xrightarrow{\alpha} q'_1 \text{ alors } q \equiv_{k+1} q' \Rightarrow q_1 \equiv_k q'_1 \Rightarrow q_1 \equiv_{k+1} q'_1$   $\text{donc } (q_1 \xrightarrow{w} q_f) \Leftrightarrow (q'_1 \xrightarrow{w} q'_f) \text{ donc } (q \xrightarrow{aw} q_f) \Leftrightarrow (q' \xrightarrow{aw} q'_f)$ 

X. URBAIN LIFLC 2024 UCBL1 UN JEU DE SLIDES N'EST PAS UN POLY DE RÉFÉRENCE

#### 47

# Automates finis : pb. de taille?

Relation d'équivalence sur états d'automates déterministes complets

$$p \equiv q \text{ ssi } \forall w, (\exists q_f \in F, \ p \xrightarrow{w \star} q_f) \iff (\exists q_f \in F, \ q \xrightarrow{w \star} q_f)$$

p et q indistinguables

$$p \equiv_k q \text{ ssi } \forall w \text{ tel que } |w| \leq k, (\exists q_f \in F, \ p \xrightarrow{w \star} q_f) \iff (\exists q_f \in F, \ q \xrightarrow{w \star} q_f)$$

$$Q\times Q\ \supseteq \equiv_0 \supseteq \equiv_1 \supseteq \equiv_2 \supseteq\ \cdots\ \supseteq \equiv_{k-1} \supseteq \equiv_k$$

## $\exists k_j, \equiv_{k_j} \equiv \equiv_{k_{j+1}}$

#### Théorème.

$$A_m = (V_t, Q_{/\equiv}, [q_0], F_{/\equiv}, T_m)$$
 où  $T_m : [p] \xrightarrow{\alpha}_{A_m} [q]$  ssi  $p \xrightarrow{\alpha}_A q$ 

- $A_m$  déterministe minimal complètement spécifié  $\mathcal{L}(A_m) = \mathcal{L}(A)$
- Si  $A_m$  et B (dét. compl.  $| \mathcal{L}(B) = \mathcal{L}(A)$ ) autant d'états alors  $B \sim A_m$

# **Automates finis:** implantation

Type abstrait :  $(V_t, Q)$  Automate

Spécification:

initial:  $(V_t, Q)$  Automate  $\rightarrow Q$ 

 $acceptant: (V_t, Q) \ \textit{Automate} \times Q \rightarrow \mathsf{bool\acute{e}en}$ 

transition :  $(V_t, Q)$  Automate  $\times Q \times V_t \rightarrow Q$ 

Fonctions:

exécute :  $(V_t, Q)$  Automate  $\times Q \times V_t^* \to Q$ 

 $reconnaît: (V_t, Q)$  Automate  $\times V_t^* \to booléen$ 

X. URBAIN LIFLC 2024 UCBL1 UN JEU DE SLIDES N'EST PAS UN POLY DE RÉFÉRENCE

ENTER ENTER CORP. ON SECURE OF SECURE OF THE SECURE OF THE

# Automates finis: implantation

Priorité: vitesse ou mémoire

$$q_0 \qquad \boxed{ [(\alpha_0, q_j); (\alpha_1, q_i), \dots] }$$

$$q_1 \qquad \boxed{ [(\alpha_0, q_k); (\alpha_1, q_l), \dots] }$$

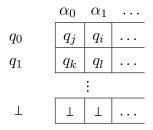
$$\vdots$$

$$\bot \qquad \boxed{ [] }$$

Transition un peu plus complexe car recherche

## **Automates finis:** implantation

Priorité : vitesse ou mémoire



Par convention états de 1 à n et symboles de 1 à p

Si trop gros: matrices creuses...

X. URBAIN LIFLC 2024 UCBL1 UN JEU DE SLIDES N'EST PAS UN POLY DE RÉFÉRENCE

# Automates finis → transducteurs

Transducteurs rationnels:

Automates finis avec transitions étiquetées par une sorte

→ génération de tokens

Convention : si choix alors plus grand préfixe  $(\alpha \vee s \alpha \alpha)$ 

Erreurs jusqu'ici : LEXICALES